

# sesatmaxxing

metode numerik

the one and only

kafeyangasli

1/4/25

# pembahasan UTS metode numerik 23/24

edisi sesatmaxxing vol. 1

the one and only @kafeyangasli

April 1, 2025

Diberikan data sebagai berikut:

|   |        |        |        |        |        |        |
|---|--------|--------|--------|--------|--------|--------|
| x | 2.00   | 2.10   | 2.20   | 2.30   | 2.40   | 2.50   |
| y | 11.028 | 13.537 | 16.308 | 19.344 | 22.656 | 26.257 |

1. Uraikan interpolasi polinomial dengan menerapkan metode interpolasi polinomial Lagrange  $y \approx P_2(x)$  (dalam 5 angka bena)!

**Pembahasan:**

Karena terdapat 6 buah data  $x_i, y_i$ , maka seharusnya kita akan melakukan interpolasi Lagrange sebanyak 6 kali. Namun, karena yang diminta soal adalah  $y \approx P_2(x)$ , maka kita cukup mencari sampai suku ketiga dari polinomial Lagrange. Formula untuk interpolasi polinomial Lagrange derajat 2 adalah:

$$p_2(x) = \sum_{j=0}^2 a_j L_j(x)$$

dengan  $a_j L_j(x)$ :

$$a_j L_j(x) = y_j \prod_{k=0; k \neq j}^5 \frac{x - x_k}{x_j - x_k}$$

Untuk mempermudah visualisasi proses, maka kita akan mencari setiap suku secara bertahap, dimulai dari  $j = 0$ .

$$\begin{aligned} a_0 L_0(x) &= y_0 \frac{(x - x_1)(x - x_2)(x - x_3)(x - x_4)(x - x_5)}{(x_0 - x_1)(x_0 - x_2)(x_0 - x_3)(x_0 - x_4)(x_0 - x_5)} \\ &= 11,028 \frac{(x - 2.10)(x - 2.20)(x - 2.30)(x - 2.40)(x - 2.50)}{(2.00 - 2.10)(2.00 - 2.20)(2.00 - 2.30)(2.00 - 2.40)(2.00 - 2.50)} \\ &= 11,028 \frac{(x - 2.10)(x - 2.20)(x - 2.30)(x - 2.40)(x - 2.50)}{(-0.10)(-0.20)(-0.30)(-0.40)(-0.50)} \\ &= -11,028 \frac{(x - 2.10)(x - 2.20)(x - 2.30)(x - 2.40)(x - 2.50)}{(0.0012)} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} a_1 L_1(x) &= y_1 \frac{(x - x_0)(x - x_2)(x - x_3)(x - x_4)(x - x_5)}{(x_1 - x_0)(x_1 - x_2)(x_1 - x_3)(x_1 - x_4)(x_1 - x_5)} \\ &= 13,537 \frac{(x - 2.00)(x - 2.20)(x - 2.30)(x - 2.40)(x - 2.50)}{(2.10 - 2.00)(2.10 - 2.20)(2.10 - 2.30)(2.10 - 2.40)(2.10 - 2.50)} \\ &= 13,537 \frac{(x - 2.00)(x - 2.20)(x - 2.30)(x - 2.40)(x - 2.50)}{(0.10)(-0.10)(-0.20)(-0.30)(-0.40)} \\ &= -13,537 \frac{(x - 2.00)(x - 2.20)(x - 2.30)(x - 2.40)(x - 2.50)}{(0.0024)} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} a_2 L_2(x) &= y_2 \frac{(x - x_0)(x - x_1)(x - x_3)(x - x_4)(x - x_5)}{(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)(x_2 - x_3)(x_2 - x_4)(x_2 - x_5)} \\ &= 16,308 \frac{(x - 2.00)(x - 2.10)(x - 2.30)(x - 2.40)(x - 2.50)}{(2.20 - 2.00)(2.20 - 2.10)(2.20 - 2.30)(2.20 - 2.40)(2.20 - 2.50)} \\ &= 16,308 \frac{(x - 2.00)(x - 2.10)(x - 2.30)(x - 2.40)(x - 2.50)}{(0.20)(0.10)(-0.10)(-0.20)(-0.30)} \\ &= -16,308 \frac{(x - 2.00)(x - 2.10)(x - 2.30)(x - 2.40)(x - 2.50)}{(0.006)} \end{aligned}$$

Tampak sangat panjang, bukan? Apabila kita mencoba untuk substitusi suku yang sudah kita dapatkan ke dalam formula polinomial Lagrange, tentunya akan cukup sulit, terutama pada pembilang  $L_j(x)$  yang panjang. Oleh karena itu, saya akan memisalkan  $x - x_j$  tersebut menjadi  $h$ , sebagai berikut:

$$h_1 = (x - 2.00), \quad h_2 = (x - 2.10), \quad h_3 = (x - 2.20), \\ h_4 = (x - 2.30), \quad h_5 = (x - 2.40), \quad h_6 = (x - 2.50)$$

Sehingga, persamaan untuk setiap suku kita dapatkan menjadi:

$$a_0L_0(x) = -11,028 \frac{h_2 h_3 h_4 h_5 h_6}{(0.0012)}, \quad a_1L_1(x) = -13,537 \frac{h_1 h_3 h_4 h_5 h_6}{(0.0024)} \\ a_2L_2(x) = -16,308 \frac{h_1 h_2 h_4 h_5 h_6}{(0.006)}$$

Tampak lebih singkat! Sekarang, substitusi suku-suku tersebut ke dalam formula polinomial Lagrange:

$$p_2(x) = \sum_{j=1}^2 a_j L_j(x) \\ = a_0 L_0(x) + a_1 L_1(x) + a_2 L_2(x) \\ = -11,028 \frac{h_2 h_3 h_4 h_5 h_6}{(0.0012)} - 13,537 \frac{h_1 h_3 h_4 h_5 h_6}{(0.0024)} - 16,308 \frac{h_1 h_2 h_4 h_5 h_6}{(0.006)}$$

2. Uraikan taksiran nilai  $x$  dengan menerapkan metode interpolasi polinomial Newton derajat 2 untuk  $x = 2,05!$

**Pembahasan:**

Terdapat tiga metode Newton yang dapat kita gunakan: Newton Selisih Bagi, Newton-Gregory Maju, atau Newton-Gregory Mundur. Jika kita perhatikan data  $x_i$ , dapat dilihat bahwa jarak antar data adalah sama, yakni  $h = 0.10$ . Sehingga, kita dapat menggunakan metode Newton-Gregory Maju/Mundur untuk mempersingkat waktu secepat mungkin. Untuk pembahasan ini, saya akan menggunakan metode Newton-Gregory Maju.

Langkah pertama adalah membuat tabel selisih maju seperti berikut:

| x    | f(x)   | $\Delta$ | $\Delta^2$ |
|------|--------|----------|------------|
| 2.00 | 11.028 | 2.509    | 0.262      |
| 2.10 | 13.537 | 2.771    | 0.265      |
| 2.20 | 16.308 | 3.036    | 0.276      |
| 2.30 | 19.344 | 3.312    | 0.289      |
| 2.40 | 22.656 | 3.601    |            |
| 2.50 | 26.257 |          |            |

Lalu memasukkan nilai  $x$  yang akan diinterpolasikan:

$$x = x_0 + sh \\ 2.05 = 2 + s(0.1) \\ 0.05 = s(0.1) \\ \frac{0.05}{0.1} = s \\ s = 0.5$$

Untuk menghampiri nilai  $f(2.05)$  dengan metode Newton-Gregory Maju derajat 2, dibutuhkan tiga titik. Dan karena galat interpolasi akan minimum jika  $x$  berada di tengah-tengah selang, maka selang yang akan kita gunakan adalah [2.00, 2.20] dan titik-titik  $x$ :

$$x_0 = 2.00, \quad x_1 = 2.10, \quad x_2 = 2.20$$

Sehingga, didapatkan:

$$p_2(x) \approx f_0 + \frac{s}{1!} \Delta f_0 + \frac{s(s-1)}{2!} \Delta^2 f_0 \\ \approx 11.028 + (0.5)(2.509) + \frac{0.5(-0.5)}{2} (0.262) \\ \approx 11.028 + 1.2545 - \frac{(0.25)}{2} (0.262) \\ \approx 11.028 + 1.2545 - 0.03275 \\ \approx 12.24975$$

3. Uraikan taksiran turunan pertama  $f'(x)$  untuk  $x = 2,40$  dengan menerapkan metode *backward differentiation approximation* pada  $O(h^2)$ !

**Pembahasan:**

Rumus untuk metode *backward differentiation approximation* sampai  $O(h^2)$  atau dengan tiga titik dapat diuraikan sebagai berikut:

$$f'(x) = \frac{3f(x) - 4f(x-h) + f(x-2h)}{2h}$$

Yang dimana  $f(x) = 2.40$ ,  $f(x-h) = 2.30$ , dan  $f(x-2h) = 2.20$ . (karena beda antar data atau  $h$  adalah 0.10)

Sehingga, didapatkan:

$$\begin{aligned} f'(x)_{bda} &= \frac{3f(x) - 4f(x-h) + f(x-2h)}{2h} \\ f'(2.40)_{bda} &= \frac{3 \cdot (22.656) - 4 \cdot (19.344) + (16.308)}{2 \cdot (0.10)} \\ &= \frac{67.968 - 77.376 + 16.308}{0.20} \\ &= 34.5 \end{aligned}$$

4. Uraikan galat relatif absolut pada soal nomor (2) dan (3) dengan tingkat signifikansinya 0,0001 dengan asumsi bahwa  $f(x) = e^{-2x} + 2x^3 - 5$ !

**Pembahasan:**

Untuk nomor (2), nilai eksaknya adalah:

$$\begin{aligned} f(x) &= e^{-2x} + 2x^3 - 5 \\ f(2.05) &= e^{-2(2.05)} + 2(2.05)^3 - 5 \\ &= 0.01657 + 17.23025 - 5 \\ &= 12.24682 \end{aligned}$$

Didapatkan galat relatifnya:

$$\begin{aligned} \epsilon_R &= \left| \frac{f(x) - p_2(x)}{f(x)} \right| \\ &= \left| \frac{12.24682 - 12.24975}{12.24682} \right| \\ &= 0.00023 \approx 0.023\% \end{aligned}$$

Untuk nomor (3), nilai eksaknya adalah:

$$\begin{aligned} f(x) &= e^{-2x} + 2x^3 - 5 \\ f'(x) &= -2e^{-2x} + 6x^2 \\ f'(2.40) &= -2e^{-2(2.40)} + 6(2.40)^2 \\ &= -0.01645 + 34.56 \\ &= 34.54354 \end{aligned}$$

Didapatkan galat relatifnya:

$$\begin{aligned} \epsilon_R &= \left| \frac{f'(x) - f'(x)_{bda}}{f'(x)} \right| \\ &= \left| \frac{34.54354 - 34.5}{34.54354} \right| \\ &= 0.01260 \approx 1.26\% \end{aligned}$$

5. Uraikan perhitungan

$$f(x) = \int_1^{2.2} e^x dx$$

untuk mendapatkan nilai aproksimasi.

Nilai asli dari integral di atas adalah  $I_{asli} = 6.306731671$ .

- Aturan Trapezium,  $h = 0.2$ , dan hitung galat relatif absolutnya!

**Pembahasan:**

Metode Pias dengan Aturan Trapezium didefinisikan sebagai

$$\int_{x_0}^{x_1} f(x) dx = \frac{h}{2} [f(x_0) + 2 \sum_{i=1}^{n-1} f(x_i) + f(x_n)]$$

Diketahui  $h = 0.2$ , sehingga banyaknya  $n$ :

$$\begin{aligned} h &= \frac{x_1 - x_0}{n} \\ 0.2 &= \frac{1.2}{n} \\ n &= \frac{1.2}{0.2} \\ n &= 6 \end{aligned}$$

Maka, didapatkan:

$$\int_1^{2.2} e^x dx \approx \frac{h}{2} \cdot [f(x_0) + f(x_6)] + \frac{h}{2} \cdot [2 \sum_{i=1}^5 f(x_i)]$$

Dengan bantuan Excel:

|     |     |    |     |          |          |
|-----|-----|----|-----|----------|----------|
| h   | 0.2 | x0 | 1   | f(x0)    | 2.718282 |
| x_0 | 1   | x1 | 1.2 | 2 f(x1)  | 6.640234 |
| x_1 | 2.2 | x2 | 1.4 | 2 f(x2)  | 8.1104   |
| n   | 6   | x3 | 1.6 | 2 f(x3)  | 9.906065 |
|     |     | x4 | 1.8 | 2 f(x4)  | 12.09929 |
|     |     | x5 | 2   | 2 f(x5)  | 14.77811 |
|     |     | x6 | 2.2 | f(x6)    | 9.025013 |
|     |     |    |     | sigma    | 63.2774  |
|     |     |    |     | integral | 6.32774  |

didapatkan  $I_{approx} \approx 6.327740108$

Maka, galat relatifnya:

$$\begin{aligned} \varepsilon_R &= \left| \frac{I_{asli} - I_{approx}}{I_{asli}} \right| \\ &= \left| \frac{6.306731671 - 6.327740108}{6.306731671} \right| \\ &= 0.0033 \approx 0.33\% \end{aligned}$$

- Aturan Simpson 1/3,  $h = 0.2$ , dan hitung galat relatif absolutnya!

**Pembahasan:**

Metode Newton-Cotes dengan Aturan Simpson 1/3 didefinisikan sebagai

$$\int_{x_0}^{x_1} f(x) dx = \frac{h}{3} [f(x_0) + 4f(x_0 + h) + f(x_0 + 2h)]$$

dan gabungannya:

$$\int_{x_0}^{x_n} f(x) dx = \frac{h}{3} [f(x_0) + \sum_{i=ganjil}^{n-1} 4f(x_i) + \sum_{i=genap}^{n-2} 2f(x_i) + f(x_n)]$$

Diketahui  $h = 0.2$ , sehingga banyaknya  $n$ :

$$\begin{aligned} h &= \frac{x_1 - x_0}{n} \\ 0.2 &= \frac{1.2}{n} \\ n &= \frac{1.2}{0.2} \\ n &= 6 \end{aligned}$$

Maka, didapatkan:

$$\int_{x_0}^{x_n} f(x) dx \approx \frac{h}{3} [f(x_0) + \sum_{i=1,3,5}^5 4f(x_i) + \sum_{i=2,4}^4 2f(x_i) + f(x_6)]$$

Dengan bantuan Excel:

|     |     |    |     |          |          |
|-----|-----|----|-----|----------|----------|
| h   | 0.2 | x0 | 1   | f(x0)    | 2.718282 |
| x_0 | 1   | x1 | 1.2 | 4(x1)    | 13.28047 |
| x_1 | 2.2 | x2 | 1.4 | 2(x2)    | 8.1104   |
| n   | 6   | x3 | 1.6 | 4(x3)    | 19.81213 |
|     |     | x4 | 1.8 | 2(x4)    | 12.09929 |
|     |     | x5 | 2   | 4(x5)    | 29.55622 |
|     |     | x6 | 2.2 | f(x6)    | 9.025013 |
|     |     |    |     | sigma    | 94.60181 |
|     |     |    |     | integral | 6.306787 |

didapatkan  $I_{approx} \approx 6.306787465$

Maka, galat relatifnya:

$$\begin{aligned}\varepsilon_R &= \left| \frac{I_{asli} - I_{approx}}{I_{asli}} \right| \\ &= \left| \frac{6.306731671 - 6.306787465}{6.306731671} \right| \\ &= -8.84674 \cdot 10^{-6} \approx 0.00088\%\end{aligned}$$

- Manakah yang memberikan akurasi lebih baik?

**Pembahasan:**

Sudah jelas Aturan Simpson 1/3.

(pembahasan lebih serius menyusul)